

Нижегородский государственный университет им. Н.И.Лобачевского

Факультет Вычислительной математики и кибернетики

Параллелизм как основа архитектуры ВС

Раздел 9

Лабораторная работа

SIMD: перспективы производительности

Кудин А.В., к.т.н.

Содержание

- □ Описание задачи
- Исходное решение задачи
- □ Постановка задачи: ускорение существующего решения
- Векторное решение задачи
- □ Измерение ускорения



Описание задачи

У органов специального назначения имеются образцы речи некоторых граждан. Необходимо автоматически распознать принадлежность произнесённого слова тому или иному гражданину.

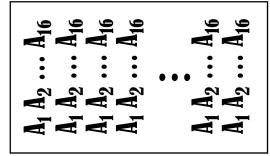
Для этого образцы речи переводятся из пространственной области в область параметров фильтра предсказания некоторого вокодера (voice coder). Каждый отсчёт в области параметров — вектор из 16 однобайтовых элементов.

Идентификация осуществляется путём свёртки слова на каждом фрагменте каждого образца и сравнения найденного минимума в ортогональной метрике с пороговым значением. При большой базе данных скорость работы идентификатора является превалирующей.



Описание задачи в картинках

Образец 1:



•

Образец N:

 $A_1 A_2 \cdots A_{16}$ $A_1 A_2 \cdots A_{16}$ $A_1 A_2 \cdots A_{16}$ $A_1 A_2 \cdots A_{16}$ $A_1 A_2 \cdots A_{16}$



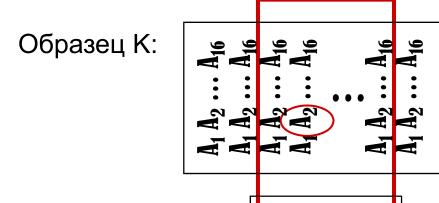
ПОИСК

 $A_1 A_2 \cdots A_{16}$ $A_1 A_2 \cdots A_{16}$ $A_1 A_2 \cdots A_{16}$

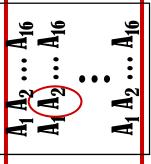


Свёртка слова (функция Stage)

Свёртка сигнатуры (слова) на фрагменте поисковых признаков (образца) в ортогональной метрике



Сигнатура слова:

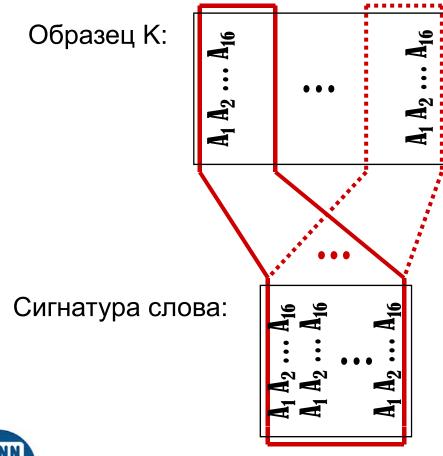


Stage: вычисление суммы модулей разностей всех пар элементов для текущего фрагмента образца



Вычисление расстояния (функция SignFind)

Движение по поисковым признакам (по образцу) и нахождение минимума (определение расстояния)



SignFind: вычисление свёртки на каждом фрагменте текущего образца, определение минимума и сравнение с пороговым значением



Спецификация функции Stage

```
int Stage (void * original, void * signature, int signature_leng);

// свёртка сигнатуры на фрагменте поисковых признаков

// original — указатель на фрагмент поисковых признаков (кратно 16)

// signature — указатель на сигнатуру (кратно 16)

// signature_leng — число 128-битных векторов в сигнатуре

// возвращаемое значение — величина расстояния
```



Реализация функции Stage на Си



Спецификация функции SignFind

```
int SignFind (void * original, int original_leng, void * signature, int signature_leng);

// поиск в признаках

// original — указатель на поисковые признаки (кратно 16)

// original_leng — число 128-битных векторов

// signature — указатель на сигнатуру (кратно 16)

// signature_leng — число 128-битных векторов

// возвращаемое значение — минимальная величина расстояния

// (или -1, если правдоподобие не найдено)
```



Реализация функции SignFind на Си

```
int SignFind (void * original, int original_leng, void * signature, int signature_leng)
{
   char * U;
   char * V = (char *)original + ((original_leng-signature_leng)<<4);
   int Smin = THRESHOLD;

   for (U=original; U<=V; U+=16)
   {
     int S = Stage(U, signature, signature_leng);
     if (S<Smin) Smin=S;
   }
   return Smin < THRESHOLD ? Smin : -1;
}</pre>
```



Постановка задачи

Производительность приведённой функции SignFind неприемлема.

Необходимо:

- 1. Определить критичный по производительности участок кода
- 2. Определить возможность применения векторной обработки
- 3. Разработать SIMD алгоритм
- 4. Реализовать SIMD алгоритм для Pentium 4
- 5. Сравнить производительность по схеме K-best



Решение задачи

критичный по производительности участок кода – базовый блок инструкций (ББИ) – наиболее глубоко вложенный код, вызываемый наиболее часто – тело функции Stage

данный ББИ хорошо сопрягается с технологией SSE



Реализация функции Stage на ассемблере Pentium 4 с использованием техники SSE в синтаксисе AT&T

.text .global Stage Stage: enter \$0, \$0 %esi push push %edi 8 (%ebp), %edi ; edi –указатель на фрагмент поисковых признаков mov 12 (%ebp), %esi ; esi – указатель на сигнатуру mov 16 (%ebp), %ecx ; есх – число 128-битных векторов в сигнатуре mov %xmm1, %xmm1 ; xmm1 – аккумулятор суммы разностей PXOR 1: **MOVDQA** (%edi), %xmm0 ; загрузка вектора признаков \$16, %edi add **PSADBW** (%esi), %xmm0 ; загрузка вектора сигнатуры и вычисление суммы модулей разностей \$16. %esi add **PADDD** %xmm0, %xmm1 ; пополнение аккумулятора loop 1b PREFETCHT2 (%edi) ; предвыборка для ускорения последующих вызовов Stage **PSHUFD** \$0xAA, %xmm1, %xmm0 **MOVD** %xmm1, %ecx ; выгрузка первой полусуммы **MOVD** %xmm0, %eax ; выгрузка второй полусуммы %ecx, %eax add ; формирование результата %edi pop %esi pop leave ret



Сравнение производительности по схеме K-best

Ускорение вычислений в 51 раз!



Заключение

Дидактическая цель данной лабораторной работы:

- □ Практика определения критичных по производительности участков кода
- □ Практика применения технологии векторной обработки SSE
- □ Практика использования языка ассемблера
- Практика употребления мобильного синтаксиса АТ&Т
- □ Практика измерения производительности по схеме K-best

